

Przekładnie ruchu silników

W urządzeniach mechatronicznych wykorzystujemy często silniki, w których bardzo trudno lub jest to nie możliwe by uzyskać pełen zakres prędkości ruchu obrotowego. Stwarza to potrzebę używania przekładni mechanicznych w celu sterowania prędkością i momentem obrotowym na aktuatorach.

Przekładnią:

Nazywamy mechanizm przenoszący ruch obrotowy z wału napędzającego na wał napędzany: W trakcie tej operacji mogą zaistnieć:

- Zmiana kierunku ruchu
- Zmiana prędkości ruchu
- Zmiana ruchu obrotowego na posuwisto zwrotny

Zmiany parametrów ruchu na drodze działania przekładni nazywamy **przełożeniem przekładni**.

Podział przekładni:

Ze względu na element przenoszący napęd:

- Siłowe
- Kształtowe

Ze względu na rodzaj przełożenia:

- O stałym przełożeniu
- O przełożeniu nastawnym
- O przełożeniu zmiennym

Rodzaj przełożenia wymusza na konstrukcji mechanizmu stosowania różnych podzespołów takich jak :

- Sprzęgła
- Dźwignie
- Krzywki

